# MOBILE COMMUNICATION APPARATUS, BASE STATION, COMMUNICATION SYSTEM, METHOD AND PROGRAM FOR MOBILE COMMUNICATION, METHOD AND PROGRAM FOR BASE STATION COMMUNICATION

Publication number: JP2003152640 (A)

Publication date:

2003-05-23

Inventor(s):

TAKANO MICHIAKI; MAEDA MASAYA; SUZUKI KUNIYUKI

Applicant(s):

MITSUBISHI ELECTRIC CORP

Classification:

- international:

H04J13/00; H04B7/26; H04Q7/22; H04Q7/28; H04J13/00; H04B7/26; H04Q7/22;

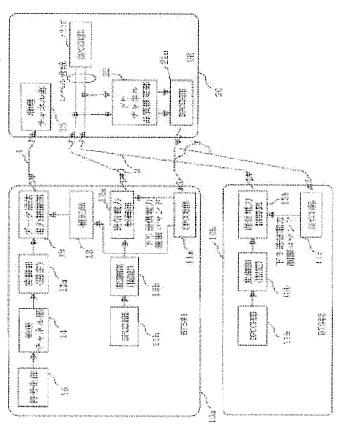
H04Q7/28; (IPC1-7): H04B7/26; H04J13/00; H04Q7/22; H04Q7/28

- European:

Application number: JP20010349946 20011115 Priority number(s): JP20010349946 20011115

# Abstract of JP 2003152640 (A)

PROBLEM TO BE SOLVED: To make a base station 10 control electric energy for outgoing data transmission by utilizing feedback information from a mobile station 20. SOLUTION: The mobile station 20 receives a plurality of pieces of control information transmitted from a plurality of base stations 10. estimates the ratio of interference in each of control information during receiving as an SIR (signal to interference ratio) from the plurality of pieces of received control information, produces information on interference during diversity hand-over from the estimated SIR as feedback information and transmits that information to the plurality of base stations 10 and each of the plurality of base stations 10 controls the electric energy for data transmission on an outgoing channel 1 from the feedback information transmitted from the mobile station 20.



Data supplied from the esp@cenet database — Worldwide

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2003-152640

(43)Date of publication of application: 23.05.2003

(51)Int.Cl.

H04B 7/26

H04J 13/00 H040 7/22

H040 7/28

(21)Application number: 2001-349946

(71)Applicant: MITSUBISHI ELECTRIC CORP

(22)Date of filing:

15.11.2001

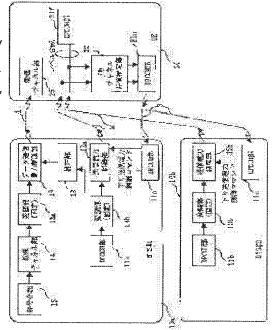
(72)Inventor: TAKANO MICHIAKI

MAEDA MASAYA SUZUKI KUNIYUKI

(54) MOBILE COMMUNICATION APPARATUS, BASE STATION, COMMUNICATION SYSTEM. METHOD AND PROGRAM FOR MOBILE COMMUNICATION, METHOD AND PROGRAM FOR BASE STATION COMMUNICATION

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To make a base station 10 control electric energy for outgoing data transmission by utilizing feedback information from a mobile station 20. SOLUTION: The mobile station 20 receives a plurality of pieces of control information transmitted from a plurality of base stations 10, estimates the ratio of interference in each of control information during receiving as an SIR (signal to interference ratio) from the plurality of pieces of received control information, produces information on interference during diversity hand-over from the estimated SIR as feedback information and transmits that information to the plurality of base stations 10 and each of the plurality of base stations 10 controls the electric energy for data transmission on an outgoing channel 1 from the feedback information transmitted from the mobile station 20.



#### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2003-152640 (P2003-152640A)

(43)公開日 平成15年5月23日(2003.5.23)

(51) Int.Cl. <sup>7</sup>		識別記号	FΙ	テーマコート*(参考)
H 0 4 B	7/26	102	H 0 4 B 7/2	6 102 5K022
H04J	13/00		H O 4 J 13/0	0 A 5K067
H 0 4 Q	7/22		H 0 4 Q 7/0	4 K
	7/28			

審査請求 未請求 請求項の数17 〇L (全 16 頁)

=

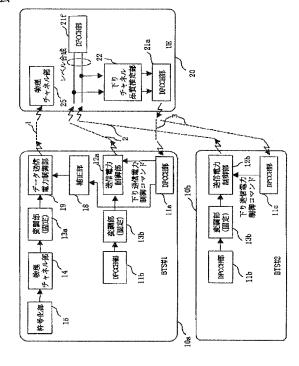
最終頁に続く

# (54) 【発明の名称】 移動体通信機器及び基地局及び通信システム及び移動体通信方法及び移動体通信プログラム及び 基地局通信方法及び基地局通信プログラム

# (57)【要約】

【課題】 本発明は、基地局10が、移動局20からのフィードバック情報を利用して下りのデータ送信電力量を制御することを目的とする。

【解決手段】 移動局20は、複数の基地局10から送信される複数の制御情報を受信し、受信した複数の制御情報から各制御情報が受信中に受けた干渉の比率をSIRとして推定し、推定したSIRからダイバーシチハンドオーバ中に受けた干渉情報をフィードバック情報として生成し、複数の基地局10に送信し、複数の基地局10は、移動局20から送信されるフィードバック情報から下りチャネル1のデータ送信電力量を制御する。



2

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数の基地局から送信される複数の制御 情報送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信す る移動体受信部と、

1

上記移動体受信部が受信する複数の制御情報に基づい て、複数の制御情報に関する通信品質を品質推定値とし て推定する推定部と、

上記推定部が推定する品質推定値に基づいて、データ送 信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチ ハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報 10 をコマンドとして生成するコマンド生成部とを備えるこ とを特徴とする移動体通信機器。

【請求項2】 上記推定部は、複数の制御情報に基づい て複数の品質推定値を推定し、

上記コマンド生成部は、上記推定部が推定する複数の品 質推定値から各品質推定値の比を算出し、算出した各品 質推定値の比に基づいてコマンドを生成することを特徴 とする請求項1記載の移動体通信機器。

【請求項3】 上記推定部は、複数の制御情報に基づい て複数の品質推定値を推定し、

上記移動体通信機器は、さらに、上記推定部が推定する 複数の品質推定値を合成し、合成した複数の品質推定値 の合成値と通信中の制御情報の干渉について定められた 基準レベルを示す品質基準値とを比較し、比較した結果 に基づいて送信電力を制御するための電力量制御情報を フラグとして生成するフラグ生成部を備えることを特徴 とする請求項1記載の移動体通信機器。

【請求項4】 上記推定部は、複数の制御情報に基づい て複数の品質推定値を推定し、

上記移動体通信機器は、さらに、上記推定部が推定する 30 複数の品質推定値と上記コマンド生成部が生成するコマ ンドの種類とを対応させて記憶させたテーブルを備え、 上記コマンド生成部は、上記推定部が推定する複数の品 質推定値に基づいて上記テーブルから対応するコマンド を選択することを特徴とする請求項1記載の移動体通信 機器。

【請求項5】 上記推定部は、複数の制御情報に基づい て品質推定値を複数推定し、

上記コマンド生成部は、上記推定部が推定する複数の品 質推定値から品質推定値の最大値を選択し、選択した品 40 質推定値の最大値と通信中の制御情報の干渉について定 められた基準レベルを示す品質基準値とを比較し、比較 した結果に基づいてコマンドを生成することを特徴とす る請求項1記載の移動体通信機器。

【請求項6】 上記コマンド生成部は、生成したコマン ドを上りの制御情報を伝送する伝送フォーマット中のフ ィードバック情報領域に組み立てることを特徴とする請 求項1記載の移動体通信機器。

【請求項7】 複数の基地局から送信される複数のデー タ送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信する 50 局。

移動体受信部と、

上記移動体受信部が受信する複数の制御情報に基づい て、複数の制御情報に関する通信品質を品質推定値とし て推定する推定部と、

上記推定部が推定する品質推定値に基づいて、下りチャ ネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオ ーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマン ドとして生成するコマンド生成部とを備えることを特徴 とする移動体通信機器。

【請求項8】 上記推定部は、複数の制御情報に基づい て複数の品質推定値を推定し、

上記コマンド生成部は、上記推定部が推定する複数の品 質推定値から品質推定値の最大値を選択し、選択した品 質推定値の最大値と通信中の制御情報の干渉について定 められた基準レベルを示す品質基準値とを比較し、比較 した結果に基づいてコマンドを生成することを特徴とす る請求項7記載の移動体通信機器。

【請求項9】 データ送信用チャネルの送信電力を制御 するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに 対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信機 器から受信する基地局受信部と、

制御情報送信用チャネルの送信電力を制御する送信電力 制御部と、

上記基地局受信部が受信するコマンドから上記送信電力 制御部が制御する制御情報送信用チャネルの送信電力と は別個にデータ送信用チャネルの送信電力を制御するデ ータ送信電力制御部とを備えることを特徴とする基地 局。

【請求項10】 データ送信用チャネルの送信電力を制 御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否か に対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信 機器から受信する基地局受信部と、

上記基地局受信部が受信するコマンドの種類とデータ送 信用チャネル信号を送信するための電力補正量とを対応 させて記憶させた補正テーブルと、

上記基地局受信部が受信するコマンドに対応する電力補 正量を上記補正テーブルから選択する補正部と、

上記補正部が選択した電力補正量からデータ送信用チャ ネルの送信電力量を補正するデータ送信電力制御部とを 備えることを特徴とする基地局。

【請求項11】 データ送信用チャネルの送信電力を制 御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否か に対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信 機器から受信し、送信電力を制御するための電力量制御 情報をフラグとして移動体通信機器から受信する基地局 受信部と、

上記基地局受信部が受信するコマンドとフラグとからデ ータ送信用チャネル信号を送信する電力量を制御するデ 一夕送信電力制御部とを備えることを特徴とする基地

【請求項12】 複数の基地局と移動体通信機器とを有する通信システムであって、

3

上記移動体通信機器は、上記複数の基地局から送信される複数の制御情報送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信する移動体受信部と、

上記移動体受信部が受信する複数の制御情報に基づいて、複数の制御情報に関する通信品質を品質推定値として推定する推定部と、

上記推定部が推定する品質推定値に基づいて、データ送信用チャネル信号の送信電力を制御するためにダイバー 10シチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして生成するコマンド生成部とを備え、

上記複数の基地局の少なくともいずれか1以上の基地局は、上記移動体通信機器から送信されるコマンドを受信する基地局受信部と、

制御情報送信用チャネルの送信電力を制御する送信電力制御部と、

上記基地局受信部が受信するコマンドから上記送信電力 制御部が制御する制御情報送信用チャネルの送信電力と は別個にデータ送信用チャネルの送信電力を制御するデ ータ送信電力制御部とを備えることを特徴とする通信シ ステム。

【請求項13】 複数の基地局から送信される複数の制御情報送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信

上記受信する複数の制御情報に基づいて、複数の制御情報に関する通信品質を品質推定値として推定し、

上記推定する品質推定値に基づいて、データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオ 30 一バ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして生成することを特徴とする移動体通信方法。

【請求項14】 複数の基地局から送信される複数の制御情報送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信する処理、

上記受信する複数の制御情報に基づいて、複数の制御情報に関する通信品質を品質推定値として推定する処理、上記推定する品質推定値に基づいて、データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマン 40ドとして生成する処理を特徴とする移動体通信プログラ

【請求項15】 データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信機器から受信し、

制御情報送信用チャネルの送信電力を制御し、

上記受信するコマンドから上記制御する制御情報送信用 チャネルの送信電力とは別個にデータ送信用チャネルの 送信電力を制御することを特徴とする基地局通信方法。 【請求項16】 データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信機器から受信する処理、

制御情報送信用チャネルの送信電力を制御する処理、上 記受信するコマンドから上記制御する制御情報送信用チャネルの送信電力とは別個にデータ送信用チャネルの送 信電力を制御する処理を特徴とする基地局通信プログラム

【請求項17】 複数の基地局から受信した複数の制御情報に基づいて推定された上記各制御情報にそれぞれ対応する複数の品質推定値に基づいて、データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして生成することを特徴とする移動体通信機器。

## 【発明の詳細な説明】

# [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、下り送信データを送信するデータ送信用チャネルの送信電力量の制御に関20 するものである。

## [0002]

【従来の技術】図14は、従来において、基地局から下 り送信データ及び制御情報を移動局に送信する場合のシ ステム構成図である。10は、基地局(BTS:Bas e Transceiver Station) であ る。20は、移動局(UE:User Equipme nt)である。1は、基地局10から移動局20に下り 送信データを伝送するための下りチャネルである。下り チャネル1はデータ送信用チャネルを示している。2 は、下りチャネルに付随する付随チャネルである。付随 チャネル2は制御情報送信用チャネルを示している。3 は、移動局20から基地局10にデータを伝送するため の上りチャネルである。ここで、チャネルとは、データ や制御情報の伝送のように特定の目的で行われる伝送時 に割り当てられる周波数の帯域をいう。W-CDMA (Wideband-Code Devision M ultiple Access)では、複数のユーザが 同じ周波数帯域を共有して下り送信データの送信をする

ことができる。
40 【0003】図14の上段は、下り送信データの送信動作を示している。基地局10では、まず、移動局20に送るべき送信データが符号化部15に送られ、符号化部15で符号化される。符号化された送信データは、物理チャネル部14で物理チャネルの構成に組み立てられ、変調部13aで変調され、データ送信電力制御部130に送られ、データ送信電力制御部130による下りチャネル1の送信電力の制御によって移動局20に送信される。移動局20は、データ送信電力制御部130から送信された下りチャネル1を受信し、物理チャネル部25において受信データを抽出し、受信レベル情報をDPC

CH部21fに供給する。移動局20の保持者であるユ ーザは、受信データをこのように受信することによっ て、基地局10から情報を得ることができる。ここで、 下りチャネル1は、共通チャネル、すなわち、複数のユ ーザで同一周波数符号を共有するチャネルである。その ため、下りチャネル1には、同じ周波数帯域を用いて送 信した複数の下り送信データをそれぞれ区別するために 固有の制御情報が付随チャネル2を用いて送信される。 【0004】図14の中段は、基地局10が、下りチャ ネル1に付随する付随チャネル2を用いて下りの制御情 報を移動局20へ送信する送信動作を示している。下り の制御情報は、DPCCH部111bにて物理チャネル構 成に組み立てられ、変調部13bで変調される。送信電 力制御部131は、DPCCH部11fが受信したDP CCHから抽出したTPCコマンドに従って送信電力制 御を行い、この出力は移動局20に送信される。移動局 20は、付随チャネル2を受信し、DPCCH部21f は、受信した付随チャネル2のDPCCHから制御情報 を抽出し、抽出した受信レベル情報を物理チャネル部2 5からの受信レベル情報とともに下りチャネル品質推定 20 部133に供給する。下りチャネル品質推定部133 は、これらの制御情報にしたがってチャネルの品質を推 定する。その推定結果は、図14の下段に示すようにD PCCH部21gにおいてDPCCHのフィールドにT PCコマンドとして組み立てられ、上りチャネル3を用 いて基地局10に送信される。基地局10のDPCCH 部11fは、移動局20のDPCCH部21gから送信 されたDPCCH出力を受信し、TPCコマンドを抽出 する。基地局10の送信電力制御部131では、DPC CHから抽出したTPCコマンドを移動局20からのフ ィードバック情報として、この情報に従って付随チャネ ル2の送信電力制御を行う。ここで、DPCCHについ て説明する。DPCCH (Dedicated Phy sical Control Channel) とは、 下りチャネルの品質などを満足させるための物理制御情 報を持つチャネルをいう。DPCCHは、DPCH(D edicated Physical Channe 1)の構成要素である。すなわち、DPCHのフォーマ ットは、データ情報を持つDPDCH(Dedicat ed Physical Data Channel) と制御情報を持つDPCCHとから構成されている。D PCCHには、PILOT (パイロット) とTPC (T ransmit Power Control) &TF CI (Transport Format Combin ation Indicator) & FBI (Feed back Information) のフィールドがあ る。PILOTは、基地局の同期や上りTPCの基準と して用いられる。TPCは、付随チャネルの送信電力制 御のために用いられる。TFCIは、トランスポートチ ャネルの組み合わせを明示的に通知するために用いられ 50

る。FBIは、送信ダイバーシチなどのフィードバック 情報伝達のために用いられる。

【0005】図14の中段と下段に示す動作をさらに詳 しく説明する。まず、基地局10において、制御情報 は、DPCCH部11bでDPCCHに組み立てられ、 変調部13bで変調され、送信電力制御部131へ送ら れる。送信電力制御部131は、付随チャネル2の送信 電力を制御して制御情報を移動局20へ送信する。移動 局20のDPCCH部21fは、この受信信号を分解し てDPCCH中のPILOT信号を抽出する。このPI LOT信号の持つ電力がSIR (Signal to Interference Ratio)を推定する場 合の制御情報となる。下りチャネル品質推定部133 は、この制御情報からSIRを推定する。DHO (Di versity Hand Over:ダイバーシチ ハンドオーバ)時には、図14には示していないが、複 数の基地局10から付随チャネル2を利用して制御情報 が信号として移動局20に送信される。ここで、SIR とは、干渉を受けていない信号と干渉を受けている信号 との比率をいう。よって、この場合、付随チャネル2 (PILOT信号) の正常信号電力と干渉信号電力との 比率がSIRとなる。下りチャネル品質推定部133 は、推定したSIRを合成し、その合成値からTPCコ マンドを生成し、DPCCHのTPCフィールドにTP Cコマンドとして組み立てる。移動局20のDPCCH 部21gは、上りチャネル3を用いて基地局10にDP CCHを送信する。基地局10のDPCCH部11f は、移動局20から送信されたDPCCHを受信する。 基地局10の送信電力制御部131は、DPCCH部1 1 f が受信したDPCCHより抽出されたTPCコマン ドから下りの制御情報を送信する付随チャネル2の送信 電力量を制御する。すなわち、送信電力制御部131 は、TPCコマンドを用いて付随チャネル2の送信電力 を制御して下りの制御情報を移動局20に送信する。 【0006】ここで、DHOとは、複数のセルからの信 号を受信してダイバーシチゲインを得るとともに、移動 局20が一のセルから他のセルに移動する移行時にシー ムレスな基地局10と移動局20との送受信を実現する ための技術である。よって、移動局20が一のセルの端 (セルエッジ) に近づいていく場合に、基地局10はD HOを用いた制御を行うことが必要になる。このDHO 時に、上述したような従来の下りチャネル1の送信電力 制御方法では、以下のような問題が生じる。送信電力制 御部131は、非DHO時だけでなく、DHO中の付随 チャネル2の送信電力制御にも対応している。すなわ ち、送信電力制御部131は、DHO中、上りチャネル 3を用いて受信したDPCCHに格納されたTPCコマ ンドに基づいて付随チャネル2の送信電力を制御する場 合に、DHO時の利得であるダイバーシチゲインを得る ことができる。よって、送信電力制御部131は、付随

40

チャネル2の送信電力を減少させることが可能である。 例えば、DHO中に、基地局10から付随チャネル2を 用いて制御情報が移動局20に送信されるとともに、図 示していない他の一の基地局から他の付随チャネルを用 いて制御情報が送信されている場合を考える。また、こ のとき、この二つの制御情報から下りチャネル品推定部 133が各基地局に対応するSIRをそれぞれ1/2と 推定した場合を考える。基地局10の送信電力制御部1 31は、各基地局に対応するそれぞれのSIR値から付 随チャネル2の送信電力量を通常の半分程度にするよう 付随チャネル2の送信電力量を制御して制御情報を送信 する。このように、送信電力制御部131が付随チャネ ル2の送信電力量を制御しても、DHO時には上記二つ の基地局からそれぞれの付随チャネル2を使用して制御 情報が送信されるというダイバーシチゲインがあるた め、付随チャネル2のチャネル品質はある一定基準以上 に保持されている。しかし、データ送信電力制御部13 0の行う下りチャネル1の送信電力制御は、DHO時に 対応していない。よって、上記の例の場合のように、下 りチャネル品推定部133が各基地局10に対応するS IRをそれぞれ1/2と推定した場合にも、データ送信 電力制御部130は、上記のようなダイバーシチゲイン を得ることができない。よって、仮にデータ送信電力制 御部130が、通常、付随チャネル2の送信電力制御の ために用いられるTPCコマンドを用いて下りチャネル 1の送信電力を制御すると仮定しても、TPCコマンド に基づいて下りチャネル1の送信電力量を通常の1/2 程度に制御してしまうと、下りチャネル1はダイバーシ チゲインを得ることができないため、下りチャネル1の 送信電力量が通常の1/2と極端に減少してしまう。こ 30 のようにTPCコマンド情報から下りチャネル1の送信 電力制御を行うと、DHO時に下りチャネル1を用いて 伝送される送信データの品質が低下し、移動局20を所 有するユーザが、送信されるデータの品質に満足できな い状況を生じさせてしまう。また、もし、データ送信電 力制御部130が移動局20から受信したTPCコマン ドを用いずに下りチャネル1の送信電力を制御するなら ば、どのようにして非DHO時とDHO時に対応して、

#### [0007]

【発明が解決しようとする課題】本発明は、下りの送信 データを送信する制御情報送信用チャネルの送信電力を 制御するために、ダイバーシチハンドオーバ時であるか 否かに対応した電力量制御情報を生成し、生成した電力 量制御情報を用いて下りの送信データの送信電力を制御 することを目的とする。

送信データの品質を一定に担保した下りチャネル1の送

信電力量の制御を行うことができるのかが問題となる。

#### [0008]

【課題を解決するための手段】この発明に係る移動体通 信機器は、複数の基地局から送信される複数の制御情報 50

送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信する移 動体受信部と、上記移動体受信部が受信する複数の制御 情報に基づいて、複数の制御情報に関する通信品質を品 質推定値として推定する推定部と、上記推定部が推定す る品質推定値に基づいて、データ送信用チャネルの送信 電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であ るか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして生 成するコマンド生成部とを備えることを特徴とする。

【0009】上記推定部は、複数の制御情報に基づいて 複数の品質推定値を推定し、上記コマンド生成部は、上 10 記推定部が推定する複数の品質推定値から各品質推定値 の比を算出し、算出した各品質推定値の比に基づいてコ マンドを生成することを特徴とする。

【0010】上記推定部は、複数の制御情報に基づいて 複数の品質推定値を推定し、上記移動体通信機器は、さ らに、上記推定部が推定する複数の品質推定値を合成 し、合成した複数の品質推定値の合成値と通信中の制御 情報の干渉について定められた基準レベルを示す品質基 準値とを比較し、比較した結果に基づいて送信電力を制 御するための電力量制御情報をフラグとして生成するフ ラグ生成部を備えることを特徴とする。

【0011】上記推定部は、複数の制御情報に基づいて 複数の品質推定値を推定し、上記移動体通信機器は、さ らに、上記推定部が推定する複数の品質推定値と上記コ マンド生成部が生成するコマンドの種類とを対応させて 記憶させたテーブルを備え、上記コマンド生成部は、上 記推定部が推定する複数の品質推定値に基づいて上記テ ーブルから対応するコマンドを選択することを特徴とす

【0012】上記推定部は、複数の制御情報に基づいて 品質推定値を複数推定し、上記コマンド生成部は、上記 推定部が推定する複数の品質推定値から品質推定値の最 大値を選択し、選択した品質推定値の最大値と通信中の 制御情報の干渉について定められた基準レベルを示す品 質基準値とを比較し、比較した結果に基づいてコマンド を生成することを特徴とする。

【0013】上記コマンド生成部は、生成したコマンド を上りの制御情報を伝送する伝送フォーマット中のフィ ードバック情報領域に組み立てることを特徴とする。

【0014】この発明に係る移動体通信機器は、複数の 基地局から送信される複数のデータ送信用チャネル信号 を複数の制御情報として受信する移動体受信部と、上記 移動体受信部が受信する複数の制御情報に基づいて、複 数の制御情報に関する通信品質を品質推定値として推定 する推定部と、上記推定部が推定する品質推定値に基づ いて、下りチャネルの送信電力を制御するためにダイバ ーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制 御情報をコマンドとして生成するコマンド生成部とを備 えることを特徴とする。

【0015】上記推定部は、複数の制御情報に基づいて

複数の品質推定値を推定し、上記コマンド生成部は、上記推定部が推定する複数の品質推定値から品質推定値の最大値を選択し、選択した品質推定値の最大値と通信中の制御情報の干渉について定められた基準レベルを示す品質基準値とを比較し、比較した結果に基づいてコマンドを生成することを特徴とする。

【0016】この発明に係る基地局は、データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信機器から受信する基地局受信部と、制御情報送信用チャネルの送信電力を制御する送信電力制御部と、上記基地局受信部が受信するコマンドから上記送信電力制御部が制御する制御情報送信用チャネルの送信電力とは別個にデータ送信用チャネルの送信電力を制御するデータ送信電力制御部とを備えることを特徴とする。

【0017】この発明に係る基地局は、データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信機器から受信する基地局受信部と、上記基地局受信部が受信するコマンドの種類とデータ送信用チャネル信号を送信するための電力補正量とを対応させて記憶させた補正テーブルと、上記基地局受信部が受信するコマンドに対応する電力補正量を上記補正テーブルから選択する補正部と、上記補正部が選択した電力補正量からデータ送信用チャネルの送信電力量を補正するデータ送信電力制御部とを備えることを特徴とする。

【0018】この発明に係る基地局は、データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンド 30 オーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信機器から受信し、送信電力を制御するための電力量制御情報をフラグとして移動体通信機器から受信する基地局受信部と、上記基地局受信部が受信するコマンドとフラグとからデータ送信用チャネル信号を送信する電力量を制御するデータ送信電力制御部とを備えることを特徴とする。

【0019】この発明に係る通信システムは、複数の基地局と移動体通信機器とを有する通信システムであって、上記移動体通信機器は、上記複数の基地局から送信40される複数の制御情報送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信する移動体受信部と、上記移動体受信部が受信する複数の制御情報に基づいて、複数の制御情報に関する通信品質を品質推定値として推定する推定部と、上記推定部が推定する品質推定値に基づいて、データ送信用チャネル信号の送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして生成するコマンド生成部とを備え、上記複数の基地局の少なくともいずれか1以上の基地局は、上記移動体通信機器から送信されるコマンド50

を受信する基地局受信部と、制御情報送信用チャネルの 送信電力を制御する送信電力制御部と、上記基地局受信 部が受信するコマンドから上記送信電力制御部が制御す る制御情報送信用チャネルの送信電力とは別個にデータ

送信用チャネルの送信電力を制御するデータ送信電力制 御部とを備えることを特徴とする。

【0020】この発明に係る移動体通信方法は、複数の基地局から送信される複数の制御情報送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信し、上記受信する複数の10 制御情報に基づいて、複数の制御情報に関する通信品質を品質推定値として推定し、上記推定する品質推定値に基づいて、データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして生成することを特徴とする。

【0021】この発明に係る移動体通信プログラムは、 複数の基地局から送信される複数の制御情報送信用チャネル信号を複数の制御情報として受信する処理、上記受 信する複数の制御情報に基づいて、複数の制御情報に関 する通信品質を品質推定値として推定する処理、上記推 定する品質推定値に基づいて、データ送信用チャネルの 送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時 であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとし て生成する処理を特徴とする。

【0022】この発明に係る基地局通信方法は、データ 送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシ チハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情 報をコマンドとして移動体通信機器から受信し、制御情 報送信用チャネルの送信電力を制御し、上記受信するコ マンドから上記制御する制御情報送信用チャネルの送信 電力とは別個にデータ送信用チャネルの送信電力を制御 することを特徴とする。

【0023】この発明に係る基地局通信プログラムは、データ送信用チャネルの送信電力を制御するためにダイバーシチハンドオーバ時であるか否かに対応した電力量制御情報をコマンドとして移動体通信機器から受信する処理、制御情報送信用チャネルの送信電力を制御する処理、上記受信するコマンドから上記制御する制御情報送信用チャネルの送信電力を制御する処理を特徴とする。

#### [0024]

【発明の実施の形態】実施の形態1.以下、実施の形態1について説明する。図1は、本実施の形態の動作を説明する図である。図14で示した従来例の構成と同じ動作を行う同一構成には同一番号を付しており、これらについては、上述しているので1、2の説明を除き説明を省略する。1は、上述のように、基地局10から移動局20にデータを伝送するための下りチャネルを示す。3GPP(3rd Generation Partnership Project)においては、PDSCH

(Physical Downlink Shared Channel)が下りチャネル1に相当する。2 は、上述のように、下りチャネル1に付随するチャネル を示す。3GPPにおいては、DPCHが付随チャネル に相当する。

【0025】図1は、DHO時の基地局10と移動局2 0の送受信を表している。移動局20が基地局10aの セルエッジに近づき、基地局10bのセルエッジに移動 して行く過程において基地局10と移動局20のシーム レスなデータの送受信を可能とするためには、移動局2 0は基地局10aと基地局10bとから充分な送信電力 で付随チャネル2を受信することが必要である。その動 作について次に説明する。図1では、基地局10 a が移 動局20と送受信する。即ち、基地局10aのデータ送 信電力制御部19が下りチャネル1を用いて送信データ を送信する。移動局20の物理チャネル部25は、送信 された送信データを受信する。基地局10aは、また、 下りチャネル1に付随する付随チャネル2によって制御 情報を移動局20に送信する。移動局20は、送信され た制御情報を受信する。基地局10bは、制御情報を移 動局20に送信する。即ち、基地局10bの送信電力制 御部12bが付随チャネル2を用いて制御情報を送信 し、移動局20は、送信された制御情報を受信する。こ こで、制御情報は、送信電力制御部12aが送信したD PCCH中のPILOT信号電力から抽出される。

【0026】移動局20の動作、移動局20の下りチャ ネル品質推定部22は、送信電力制御部12aが送信し た制御情報に基づいてSIR1を推定する。また、下り チャネル品質推定部22は、送信電力制御部12bが送 信した制御情報に基づいてSIR2を推定する。ここ で、図1では、DHO時に基地局10aと基地局10b からSIRを推定するが、基地局10は、基地局10a と基地局10bに限られることはなく、複数存在する場 合もある。その場合には、その複数の基地局分だけ下り チャネル品質推定部22がSIRを推定する。また、S IRは品質推定値の一例であり、チャネル品質を推定で きるものであれば品質推定値はSIRに限られない。

【0027】次に、下りチャネル品質推定部22がSI Rを用いてTPCコマンド35とコマンド36とを生成 する方法について説明する。図2は、下りチャネル品質 推定部22の内部構成図である。図2では、下りチャネ ル品質推定部22がTPCコマンド35およびコマンド 36を生成する動作を示している。前述した通り、下り チャネル品質推定部22中の推定部23は、基地局10 aの送信電力制御部12aが付随チャネル2(DPC H: #BTS1) のPILOT信号電力から抽出した制 御情報からSIR1を推定する(チャネル推定:S2 3)。同様に推定部23は、基地局10bの送信電力制 御部12bが付随チャネル2 (DPCH: #BTS2) のPILOT信号電力から抽出した制御情報からSIR 50 を示す表である。上記のように決定されたコマンド36

2を推定する(チャネル推定:S24)。

【0028】次に、TPCコマンド35を生成する動作 について説明する。TPCコマンド35は、下りの制御 情報を送信する付随チャネル2の送信電力制御情報を示 すフラグである。図2の上段にこの動作を示す。下りチ ャネル品質推定部22中のフラグ生成部24は、フラグ としてのTPCコマンド35を生成する。初めにフラグ 生成部24は、推定部23推定されたSIR1とSIR 2とを合成する。図2ではSIR1とSIR2の合成方 法として加算がとられている(S25)。SIR1とS IR2の合成値は、ターゲットSIR (target SIR)と比較される(S26)。ここで、ターゲット SIRとは、付随チャネル2の正常信号電力と干渉信号 電力との品質基準レベルを示す品質基準値であり、予め 定められているかもしくは上位レイヤーから設定され る。SIR1とSIR2の合成値がターゲットSIRよ りも大きい場合には、TPCコマンド35は0となる (S27)。一方、SIR1とSIR2の合成値がター ゲットSIR以下の場合には、TPCコマンド35は1 となる(S27)。TPCコマンド35は、その値が0 の場合には付随チャネル2の送信電力量を一定量減少さ せ、1の場合には付随チャネル2の送信電力量をある一 定値増加させることを意味している。生成されたTPC コマンド35は、図3に示すように、上りDPCCHフ オーマット30のTPC34に組み立てられる。TPC 34は複数ビットを取ることも可能であるが、基地局1 0において1ビット情報として用いられる。

【0029】次に、コマンド36を生成する動作につい て説明する。図2の下段にこの動作を示す。コマンド3 6は、下りチャネル品質推定部22中のコマンド生成部 28によって生成される。コマンド36は、下りの送信 データの送信電力を制御するためにDHO時であるか否 かに対応した下りチャネル1の送信電力制御情報を持っ ている。このコマンド36により通常時(非DHO時) にもDHO時にも対応した下りチャネル1の送信電力制 御が可能となる。まず、コマンド生成部28は、推定部 23がチャネル推定(S23、S24)で求めたSIR 1とSIR2とから、SIR1とSIR2との比を求め る(S20)。次に、コマンド生成部28は、SIR1 とSIR2との比(SIR1/SIR2)が1以下の場 合には、コマンド36を0と決定する。SIR1/SI R2が1より大きい場合には、コマンド36を1と決定 する。決定されたコマンド36は、図3に示す上りDP CCHフォーマット30のFBI33に組み立てられ、 上りチャネル3を用いて基地局10aと基地局10bに 送信される。ただし、コマンド36を組み立てるフィー ルドはFBI33に限ることはなく、上りDPCCHフ オーマット30中で使用が許可される他のフィールドで もよい。図5は、SIR比52とコマンド36との関係

が0の場合はDHO中であることを示し、コマンド36 が1の場合にはDHOが行われていない状態(非DH O) であることを示している。

【0030】図4は、コマンド生成部28がコマンド3 6を生成するための他の方法を示した図である。図4と 図2において、同一構成のものには、同一番号が付され ている。即ち、図2の推定部23とフラグ生成部24の 動作は図2と同様であるため、説明を省略する。コマン ド生成部28は、SIR1とSIRの比を算出し(S2 0)、算出した比であるSIR1/SIR2からテーブ 10 ルを参照して、FBIフィールドに組み立てるコマンド 36を決定する(S41)。このテーブルの内容を図7 に示す。図7に示したテーブルは、移動局20において 保持されているか、移動局20がSIR比52からコマ ンド36を生成する時に参照できればよい。また、図7 は図5と同様に、複数の品質推定値であるSIRとコマ ンド36の種類とを対応させて記憶させたテーブルの例 である。SIR比52が1/1の場合には、コマンド3 6は00となる。SIR比52が2/1又は1/2であ る場合には、コマンド36は01となる。SIR比52 20 が3/1又は1/3の場合には、コマンド36は10と なる。SIR比52が上述した値以外の場合には、コマ ンド36は11となる。コマンド36が00又は01又 は10の値を持つときはDHO中である。コマンド36 が11である場合には、非DHO時である。図7では、 SIR比52が1/1の場合には、干渉割合を0.7~ 1. 5に推定してコマンド36を設定している。同様 に、SIR比52が1/2の場合には干渉割合を0.4 ~0.7に推定し、SIR比52が1/3の場合には干 渉割合を0.3~0.4に推定し、SIR比52が2/ 1の場合には干渉割合を1.5~2.5に推定し、SI R比52が3/1の場合には干渉割合を2.5~3.5 に推定ている。そして、SIR比52が上記の各値をと る場合には、DHO中であると判定してコマンド36を 設定している。このようにコマンド36は4値をとるこ とも可能である。その場合には、コマンド36によって DHO時であるかの判定ができるだけでなく、SIR比 52によってコマンド36を異なる値にできるため、後 述するようにコマンド36によって下りチャネル1の送 信電力の補正量を変更することができる。このほか、S IR比52によって、コマンド36値を2値や4値以外 に設定することも可能である。

【0031】上述したように、本実施の形態に示す移動 体通信機器としての移動局20は、まず、複数の基地局 10から送信される複数の制御情報を受信する。推定部 23は、受信した複数の制御情報に基づいて、品質推定 値であるSIRをそれぞれ推定する。コマンド生成部2 8は、推定した複数のSIRに基づいて、下り送信デー タの送信電力を制御するために、DHO時であるか否か に対応した送信電力制御情報をコマンド36として生成 50

し、DPCCHのFBI33フィールドに組み立てる。 DPCCHに組み立てられたコマンド36は、上りチャ ネル3を用いて複数の基地局10に送信される。このよ うにして、本実施の形態の移動局20は、DHO時であ るか否かに対応した下りチャネル1のデータ送信電力量 の制御情報をコマンド36として基地局10に送信する ことができる。また、本実施の形態の移動局20は、従 来このような使用の目的として考慮されていなかった上 りの制御情報を伝送する伝送フォーマット(上りDPC CHフォーマット30) 中のフィードバック情報領域で あるFBI33領域を使用して上記コマンド36を各基 地局10に送信することができる。

【0032】また、上述のように、移動局20のコマン ド生成部28が生成するコマンド生成方法としては、推 定した複数の品質推定値としてのSIRからSIR比を 算出し、算出したSIR比(SIR1/SIR2)に基 づいてコマンド36を生成する方法がある。このよう に、SIR比に基づいてコマンド36を生成することに より、移動局20は、DHO中であるか否かをより精密 に反映した下りチャネル1のデータ送信電力量の制御情 報をコマンド36として基地局10に知らせることがで きる。また、複数のSIRの合成でなく、SIRの比に 基づいてコマンド36を生成するので、移動局20は、 DHO中であるかについてのより現状に沿った精密な情 報を有するコマンド36を生成できる。

【0033】また、上述のように、フラグ生成部24 は、受信した複数の制御情報に基づいて推定された複数 のSIRを合成し、合成した複数のSIRとターゲット SIRとを比較し、比較した結果に基づいてTPCコマ ンド35を生成する。このように生成されたTPCコマ ンド35と上記コマンド生成部28により生成されたコ マンド36を基地局10に送信することで、移動局20 は、コマンド36からDHO時であるかの情報を基地局 10に知らせることができる。よってコマンド36によ ってDHO時であるか否かを判断し、TPCコマンド3 5を用いて下りチャネル1の送信電力量をどのように制 御すべきかの情報を基地局10に知らせることができ る。また、従来、TPCコマンド35を生成するために 行われていたSIR推定の結果を用いてコマンド36を 生成しているため、TPCコマンド35を生成するため のハードウェアおよびソフトウエアの一部をそのまま使 用でき、移動局20の物理的体積や重量の増加を防ぐこ とができる。

【0034】基地局10の動作、次に、基地局10が、 コマンド36を移動局20から受信し、送信データを送 信する下りチャネル1の電力制御を行う動作について説 明する。基地局10が下りチャネル1の電力制御を行う 動作を図1に示す。コマンド情報を持つDPCCHは、 DPCCH部21gによって上りチャネル3を利用して 基地局10aに送信されるとともに基地局10bに送信

できる。

され、基地局10aのDPCCH部11aと基地局10 bのDPCCH部11cがこれを受信する。基地局10 aは、DPCCH中のTPC34に組み立てられたTP Cコマンド35を送信電力制御部12aに送る。また、 基地局10aは、DPCCH中のFBI33に組み立て られたコマンド36を補正部18に送る。また、基地局 10bは、DPCCH中に組み立てられたTPCコマン ド35を送信電力制御部12bに送る。送信電力制御部 12aと送信電力制御部12bに送られたTPCコマン ド35は、それぞれ下りの制御情報を送信する付随チャ 10 ネル2の制御に使用される。

【0035】FBI33に組み立てられたコマンド36 を受け取った補正部18は、そのコマンド36情報を用 いてデータ送信電力制御部19が送信データを送信する ときの下りチャネル1の送信電力量を補正する。 コマン ド36の種類と下りの送信データを送信するための電力 補正量とを対応させて記憶させた補正テーブルの例を図 6及び図8に示す。基地局10aは、予め図6または図 8に示すような補正テーブルを保持しているか、また は、参照できる状態を確保している。補正部18は、こ の補正テーブルとコマンド36から補正量を算出する。 図6ではコマンド36が0の場合には補正量64を3d Bとする。コマンド36が1の場合には補正量64を0 dBとする。これらの補正量64はデータ送信電力制御 部19に送られる。従って、コマンド36が0の場合に は、図1に示すデータ送信電力制御部19が補正前に送 信データを送信していた送信電力量に3dBが加算され る。そして、この補正後の電力量によって下りチャネル 1を用いて送信データが移動局20に送信される。デー タ送信電力制御部19は、コマンド36が1の場合には 補正量64は0であるから、下りチャネル1の電力量を 現状の送信電力量に保持する。図8に示すように、コマ ンド36が4値を持つ時の補正部18の動作について説 明する。コマンド36が00の場合には補正量64は3 d Bとなり、コマンド36が01の場合には補正量64 は2dBとなり、コマンド36が10の場合には補正量 64は1dBとなり、コマンド36が11の場合には補 正量64は0dBとなる。

【0036】このように、基地局10の補正部18が、 コマンド36の種類と下りチャネル1の電力補正量とを 対応させて記憶させた補正テーブルを用いて、移動局2 0から受信したコマンド36から下りチャネル1のデー タ送信電力量を補正することが可能になる。従って、従 来は、DHO時において、データ送信電力制御部19が 送信電力制御する下りチャネル1については、DHO時 であっても通常時と同様に制御されていた。そのため、 下りチャネル1は、ダイバーシチゲインを得られず、下 りチャネル1の送信電力がDHO時には極端に減少し、 下りチャネル1を用いて送信される送信データの品質の

りDPCCHフォーマット30上のFBI33フィール ドにDHO時にも対応した下りチャネル1の電力制御情 報を持つコマンド36情報を与え、そのコマンド36と 補正テーブルとから下りチャネル1の送信電力量の補正 を行うことにより、下りチャネル1の品質を一定値以上 に保つことが可能になる。よって、移動局20のユーザ は、DHO時においても基地局10からの送信データを 雑音を生じさせることなくクリアな形で受信することが

【0037】次に、基地局10が、TPCコマンド35 とコマンド36を移動局20から受信し、送信データを 送信する下りチャネル1の電力制御を行う動作について 説明する。基地局10が下りチャネル1の電力制御を行 う動作を図9に示す。補正部18は、DPCCH部11 aによって受信されたTPCコマンド35とコマンド3 6を取得する。予め補正部18は移動局20との間でコ マンド36の持つ意味について図5に示す取り決めをし ている。この場合、補正部18は、コマンド36が0で あればDHO中であると判断して、TPCコマンド35 が示す送信電力量の制御情報とは別に、下りチャネル1 の電力補正量を設定する。補正部18は、コマンド36 値が1の場合には非DHO中であると判断して下りチャ ネル1の電力量の補正量を0とする。データ送信電力制 御部19は、補正部18による補正量にしたがって下り チャネル1の送信電力制御を行う。すなわち、コマンド 36が1の場合には、データ送信電力制御部19は、T PCコマンド35が示す送信電力量の制御情報にしたが って、下りチャネル1の電力制御を行う。コマンド36 が0の場合には、TPCコマンド35の制御情報に従っ て、下りチャネル1の電力制御を行うと、DHO時であ るため下りチャネル1の送信電力量が極端に減少してし まう。よって、データ送信電力制御部19は、補正部1 8が設定した補正量を下りチャネル1の送信電力量に加 えることで、下りチャネル1の送信電力量の極端な減少 を防ぐこととした。このようなデータ送信電力制御部1 9の下りチャネル1の電力制御により、DHO時におい ても基地局10は、下りチャネル1の所定の品質を確保 することができる。補正部18が、コマンド36の持つ 意味について移動局20との間で図7に基づく取り決め をしている場合には、補正部18は、図8に基づき、上 記の場合よりより細かい補正量を設定できるため、デー タ送信電力制御部19は、上述の場合より正確な下りチ ャネル1の送信電力制御ができる。

【0038】実施の形態2.次に、実施の形態2につい て説明する。図10は、本実施の形態の構成図を表して いる。図1で示した構成と同じ構成には同一番号を付し ている。移動局20の動作.移動局20の下りチャネル 品質推定部22は、図2に示す方法によりTPCコマン ド35とコマンド36を生成する。図4に示す方法によ 劣化が生じていた。しかし、本実施の形態のように、上 50 りコマンド36を生成する必要はないため、移動局20

は図4に示すようなテーブルを保持し、または参照する必要はない。TPCコマンド35とコマンド36を組み立てたDPCCHは、DPCCH部21aによって上りチャネルを用いて基地局10aのDPCCH部11aと基地局10bのDPCCH部11cに送信される。送信電力制御部12aは、DPCCHのTPCコマンド35から付随チャネル2の送信電力量を制御する。データ送信電力制御部19は、DPCCHのTPCコマンド35とコマンド36から下りチャネル2の送信電力量を制御する。

【0039】図11は、図10で示した下りチャネル品質推定部22が行う動作を表した図である。TPCコマンド35については、図2で説明した生成方法と同様であるためここでの説明を省略する。図11の下段に示すコマンド生成部28のコマンド生成方法について説明する。まず、推定部23により推定されたSIR1とSIR2の最大値が選択される(S101)。その最大値と予め定められているターゲットSIRを比較する(S102)。最大値がターゲットSIR以下の場合には、コマンド36を0とする(S103)。最大値がターゲットSIR以下の場合には、コマンド36を0とする(S103)。このようにして、生成されたコマンド36はTPCコマンド35とともにDPCCHに組み立てられ、基地局10aのDPCCH部11aと基地局10bのDPCCH部11cに送信される。

【0040】基地局10の動作、図10では、図1の構 成と異なり補正部18を有していない。データ送信電力 制御部19は、DPCCH部11aによって受信された TPCコマンド35とコマンド36を取得する。データ 送信電力制御部19は、コマンド36が0であればDH 30 O中であると判断して、TPCコマンド35が示す送信 電力量の制御情報とは別に下りチャネル1の電力量を所 定量増加させて送信データを移動局20に送信する。デ ータ送信電力制御部19は、コマンド36値が1の場合 には非DHO中であると判断して、TPCコマンド35 が示す送信電力量の制御情報にしたがって、付随チャネ ル2の電力制御と同様に下りチャネル1の電力制御を行 う。このようなデータ送信電力制御部19の下りチャネ ル1の電力制御により、DHO時においても適切な下り チャネル1の送信電力制御が可能となり、常に下りチャ 40 ネル1の品質を一定以上に確保することができる。な お、送信電力制御部12aは、移動局20から受信した TPCコマンド35から付随チャネル2の送信電力量を 制御する。

【0041】このように、基地局10は、TPCコマンド35のみではなくコマンド36をも用いて下りチャネル1の送信電力量を制御する。よって、送信電力制御部12aがDHO中にダイバーシチゲインを得るため付随チャネル2の送信電力量を減少させた場合にも、下りチャネル1は付随チャネル2の送信電力量減少に左右され50

ることなく下りチャネル1の電力量を制御できる。したがって、下りチャネル1の品質が一定値以下に低下するのを回避することができる。また、本実施の形態では、基地局10aが補正テーブルと補正部18を有する必要がないため、基地局10aの処理効率の向上が図られる。

【0042】以上のように、移動局20のコマンド生成部28は、受信した複数の制御情報に基づいて推定された複数のSIRから最大値を求める。そして、求められたSIRの最大値と品質基準値であるターゲットSIRとを比較し、比較した結果に基づいてコマンド36を生成する。生成されたコマンド36は、DPCCH21aの上りDPCCHフォーマット30中のFBI33フィールドに組み立てられ、基地局10送信される。基地局10のデータ送信電力制御部19は、受信したコマンド36とTPCコマンド35を使用して、下りチャネル1の品質を低下させないように下りチャネル1の電力量を制御することが可能となる。

【0043】実施の形態3.次に、実施の形態3につい て説明する。図12は、本実施の形態の構成図を表して いる。図1で示した構成と同じ構成には同一番号を付し ている。本実施の形態は、図13に示すように、前述し た実施の形態2に示す下りチャネル品質推定部22の構 成を2系統にした場合の実施を示している。図13の上 段は、TPCコマンド35を生成する生成方法を示して いる。これについては、図2のTPCコマンド35生成 方法と同様であり、前述したとおりであるので説明を省 略する。図13の後段は、コマンド36を生成する手段 を示している。図13の下段の推定部23bは、基地局 10aからの下りチャネル1 (PDSCH#BTS1) の情報からチャネル推定、即ち、SIR1aを推定する (S120)。また、基地局10bのデータ送信電力制 御部が送る下りチャネル1 (PDSCH#BTS2) の 情報からチャネル推定、即ち、SIR2aを推定する (S121)。次に、このようにして推定されたSIR 1 a と S I R 2 a とから最大値を選択する (S12 2)。次に、選択された最大値とターゲットSIRaを 比較し(S123)、比較結果に基づいてコマンド36 を生成する(S124)。

【0044】このように、FBI33フィールドに組み立てるコマンド36を生成するために付随チャネル2(DPCH#BTS1、DPCH#BTS2)の情報でなく、下りチャネル1(PDSCH#BTS1、PDSCH#BTS2)の情報を用いることによってコマンド36を生成する。すなわち、本実施の形態では、移動局20のコマンド生成部28が、DHO時に付随チャネル2の送信電力量を制御するTPCコマンド35を生成する系統とは別の系統としてコマンド36を生成する。よって、移動局20は、下りチャネル1の制御情報(PDSCH)に基づいて下りチャネル1の送信電力制御情報

をコマンド36として基地局10に知らせることができ る。また、図13の上段に示すフラグ生成部24の系統 に障害が発生した場合にも、その障害とは無関係に図1 3の下段に示すコマンド生成部28を稼働させることが できる。よって、移動局20は、TPCコマンド35の 生成が何らかの原因で一時的にストップしている場合に も、下りチャネル1の制御情報 (PDSCH) に基づい て下りチャネル1の品質保持を担保する情報を基地局1 0に知らせることができる。

【0045】基地局10のデータ送信電力制御部19が 10 TPCコマンド35とコマンド36とを用いて下りチャ ネル1の制御を行う動作は、実施の形態2と同様である ため、説明を省略する。以上から、基地局10は、下り チャネル1の制御情報に基づいた情報をコマンド36と して移動局20から受信し、下りチャネル1の品質保持 を担保する電力制御ができる。 TPCコマンド35の生 成が何らかの原因で一時的にストップしている場合に も、付随チャネル2の電力制御情報と全く無関係に下り チャネル1の電力量を制御するためのコマンド36を受 信できるため、障害に強く正確な下りチャネル1の電力 20 示す図である。 制御が可能となる。

【0046】以上、実施の形態では移動局20として示 したが、移動局20には、携帯電話機、携帯情報端末、 ノート型パソコン、インターネット端末、携帯情報型腕 時計などのモバイル機器が該当する。また、以上の全実 施の形態では、各構成要素の各動作はお互いに関連して おり、各構成要素の動作は、上記に示された動作の関連 を考慮しながら、一連の動作として置き換えることがで きる。そして、このこのように置き換えることにより、 方法の発明の実施形態とすることができる。また、上記 30 各構成要素の動作を、各構成要素の処理と置き換えるこ とにより、プログラムの実施の形態とすることができ る。そしてこれらの実施の形態は、すべてコンピュータ で動作可能なプログラムにより構成することができる。 プログラムの実施の形態における各処理はプログラムで 実行されるが、このプログラムは、記録装置に記録され ていて、記録装置から中央処理装置(CPU)に読み込 まれ、中央処理装置によって、各フローチャートが実行 されることになる。なお、記録装置、中央処理装置は図 ログラムは、ROM (READ ONLY MEMOR Y) に記憶されたファームウエアで実現されていても構 わない。あるいは、ソフトウエアとファームウエアとハ ードウエアとの組み合わせで前述したプログラムの各機 能を実現しても構わない。

# [0047]

【発明の効果】本発明の移動体通信機器は、下り送信デ ータの送信電力量を制御するためのフィードバック情報 を生成することができる。

【0048】また、本発明の移動体通信機器は、あらか じめ定められたテーブルに基づいて、フィードバック情 報を生成することができる。

【0049】また、本発明の移動体通信機器は、データ 送信電力制御部がダイバーシチハンドオーバ中であるか を判定するための情報を生成することができる。

【0050】また、本発明の基地局は、移動体通信機器 から受信するフィードバック情報を利用して下り送信電 力量を制御することができる。

【0051】また、本発明の基地局は、補正テーブル利 用して下り送信電力量を制御することができる。

【0052】また、本発明は、下り送信電力量を制御す ることができるシステムを構築することができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】 実施の形態1のシステム構成図である。

【図2】 TPCコマンドとコマンドを生成する方法を

【図3】 上りDPCCHフォーマットを示す図であ る。

【図4】 TPCコマンドとコマンドを生成する方法を 示す図である。

【図5】 SIR比とコマンド値の対応表である。

【図6】 コマンドと補正量の対応表である。

【図7】 SIR比とコマンド値の対応表である。

【図8】 コマンドと補正量の対応表である。

【図9】 実施の形態1の他のシステム構成図である。

【図10】 実施の形態2のシステム構成図である。

【図11】 TPCコマンドとコマンドを生成する方法 を示す図である。

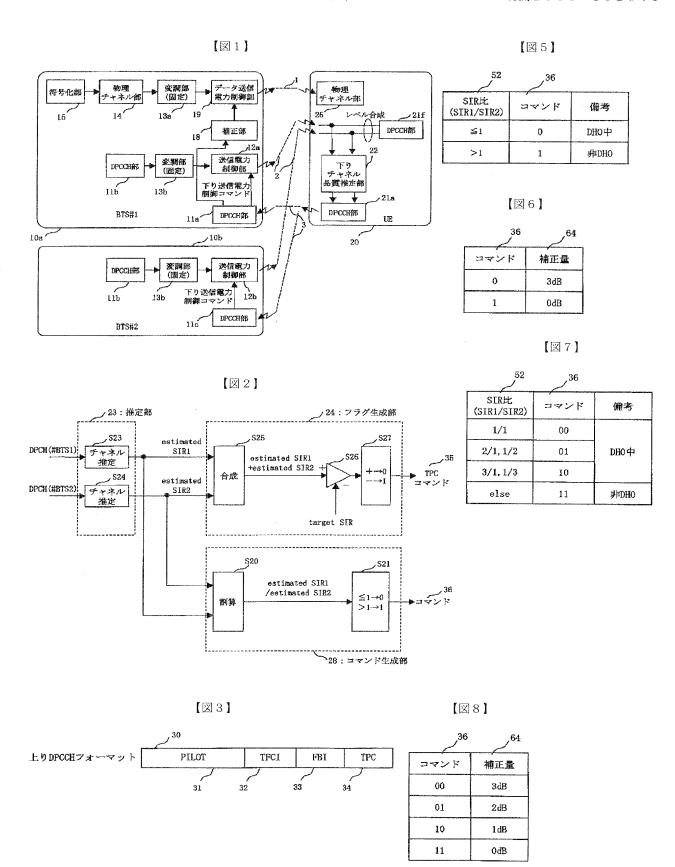
【図12】 実施の形態3のシステム構成図である。

【図13】 TPCコマンドとコマンドを生成する方法 を示す図である。

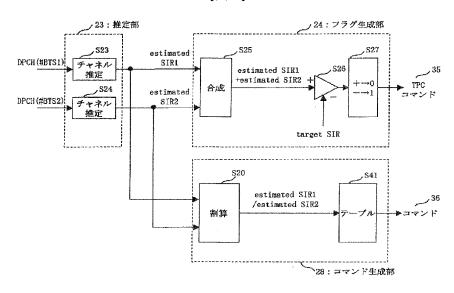
【図14】 従来例を示した図である。

### 【符号の説明】

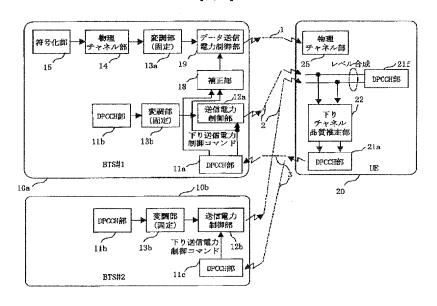
10 基地局、11,21 DPCCH部、12,13 1 送信電力制御部、13 変調部、14,25 物理 示していない。また、各実施の形態のソフトウエアやプ 40 チャネル部、15 符号化部、18 補正部、19,1 30 データ送信電力制御部、20 移動局、22 下 りチャネル品質推定部、23 推定部、24 フラグ生 成部、28 コマンド生成部、30 上りDPCCHフ オーマット、31 PILOT、32 TFCI、33 FBI、34 TPC、35 TPCコマンド、36 コマンド、52 SIR比、64 補正量。



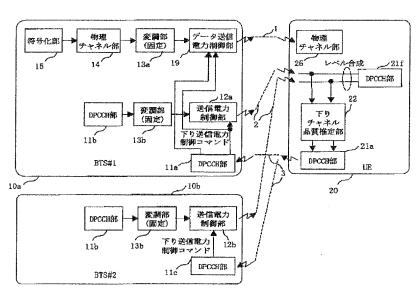
【図4】



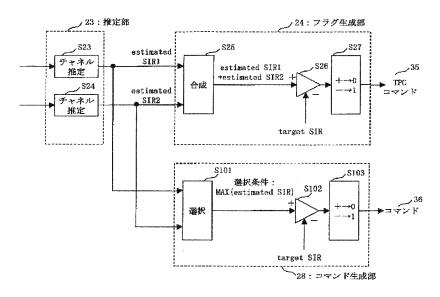
[図9]



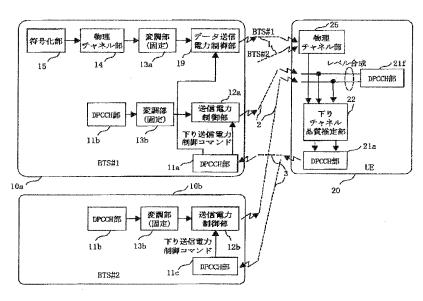
[図10]



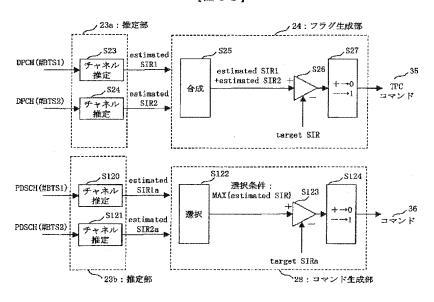
【図11】



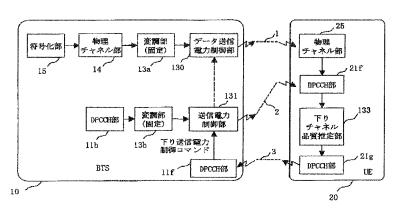
[図12]



【図13】



[図14]



フロントページの続き

(72)発明者 鈴木 邦之

東京都千代田区丸の内二丁目 2番 3 号 三 菱電機株式会社内 Fターム(参考) 5K022 EE01

5K067 CC24 DD45 DD48 EE02 EE10 EE24 GG08 GG09 HH21 HH22 HH23 JJ13 JJ14 JJ35 JJ39